



Попов Николай Иванович

Динамика неустановившихся режимов пространственного движения робота-квадрокоптера по заданной траектории

01.02.06 – Динамика, прочность машин, приборов и аппаратуры

АВТОРЕФЕРАТ

диссертации на соискание ученой степени кандидата
технических наук

Курск – 2014